

Programmation de l'événement



Partenaires

kalitec

HATCH

Partenaire OR

 **Stantec**

Partenaire OR

CIMA+

Partenaire ARGENT

wsp

Partenaire ARGENT

AECOM

Partenaire ARGENT

FNX
INNOV

Partenaire ARGENT

exp.

Partenaire ARGENT

ARJM
Autorité régionale
de transport métropolitain

Partenaire ARGENT

Montréal 

Partenaire BRONZE

PLANIFIKA

Partenaire BRONZE

LRI
PROFESSEUR INCENDIE
& CODE DU BÂTIMENT
MONTRÉAL - DÉPÔT 2016

Partenaire BRONZE

intervia

Partenaire BRONZE

TABLE DES MATIÈRES

Mission de l'AQTr	3
Présentation des conférences	4
Présentation des biographies	6

Mission de l'AQTr

La mission de l'Association québécoise des transports (AQTr) est de mobiliser la communauté des transports afin de favoriser l'échange des connaissances et la formation dans le domaine.

Forte de l'expertise de ses membres, elle vise à être le forum par excellence en transport au Québec.

Afin de remplir pleinement sa mission, l'AQTr s'assure d'une expertise de haut niveau, offre ses services de qualité à ses membres et favorise le développement durable dans les transports. Les valeurs inhérentes à l'esprit de sa mission sont le dévouement à ses membres, l'intégrité intellectuelle, l'impartialité professionnelle, l'objectivité scientifique, l'équité sociale dans les transports, ainsi que l'efficacité et la performance de son organisation.

Objectif de l'événement

L'arrivée de nouvelles solutions de déplacement et de technologies, telles que les véhicules automatisés, comporte de nombreux enjeux notamment en matière de cohabitation entre les différents modes et de sécurité routière. Les conférences présentées lors de cet événement virtuel traiteront des solutions ou autres options pouvant améliorer la sécurité des piétons, d'exemples internationaux quant à l'implantation de véhicules automatisés et de notions de multimodalité quantifiable.

Public cible

Cet événement virtuel s'adresse aux gestionnaires, aménageurs, élus politiques, universitaires, fournisseurs, professionnels et praticiens du transport de personnes dont les actions et le travail sont impactés par les changements apportés en matière de nouvelles technologies, dont les véhicules automatisés.



ANIMATEUR

Nicolas Saunier
Professeur titulaire
Polytechnique Montréal - professionnels

12:00 Mot de bienvenue

12:00 Mot de bienvenue

Salle : Événement virtuel

Présentation du contenu et des enjeux de l'événement virtuel *Connectivité et transports du futur*

Nicolas Saunier
Professeur titulaire
Polytechnique Montréal - professionnels

12:05 Améliorer la sécurité des piétons dans un contexte de modernisation des transports

12:05 Améliorer la sécurité des piétons dans un contexte de modernisation des transports

Salle : Événement virtuel

AMY, développée par la RATP, est une solution numérique et innovante qui utilise la technologie des ultrasons pour protéger les piétons face aux défis soulevés par les nouveaux modes de transport. Le responsable du projet présentera les caractéristiques techniques de la solution et fera un retour d'expérience sur les différentes expérimentations réalisées (bus, navette autonome, passage piéton, passages à niveau).

Benjamin Charles
Expert sécurité routière et ferroviaire,
inventeur du dispositif AMY
*Régie autonome des transports parisiens
(RATP)*

12:35 Véhicules connectés et automatisés : l'expérience internationale

12:35 Véhicules connectés et automatisés : l'expérience internationale

Salle : Événement virtuel

Au travers d'exemples internationaux, la conférence abordera les questions suivantes au sujet des véhicules connectés et automatisés : quels seront concrètement les avantages escomptés, les services offerts, les raisons d'investir, et les défis à relever pour parvenir aux meilleurs résultats pour tous (en matière de déploiement, de technologies à mettre en place, de sécurité, etc.)?

Martin Thibault

Vice-président régional Transports et
développement urbain
Stantec Experts-conseils Itée

13:05 Mobilité multimodale : un concept à la mode qu'on ne sait même pas quantifier!

13:05 Mobilité multimodale : un concept à la mode qu'on ne sait même pas quantifier!

Salle : Événement virtuel

Dans un contexte où la mobilité se veut multimodale, des outils doivent être développés pour évaluer l'impact des stratégies de planification proposées sur la diversité d'utilisation des modes de transport. Cette conférence présentera des indicateurs et méthodes permettant de mesurer un niveau de multimodalité à l'échelle individuelle, ainsi que des connexions ou interactions (complémentaires/compétitives) entre les modes au niveau systémique. L'effet de différents facteurs (attributs sociodémographiques, niveau d'offre, utilisation du sol, etc.) sur ces indicateurs sera également exposé.

Élodie Deschaintres

Candidate au doctorat
Polytechnique Montréal - étudiants

13:35 Ville intelligente : la technologie au service de notre collectivité

13:35 Ville intelligente : la technologie au service de notre collectivité

Salle : Événement virtuel

En adéquation avec l'approche Vision Zéro, cette conférence présentera des solutions concrètes pour la sécurité piétonnière, routière et la mobilité durable développées avec Dynamik : une technologie IdO (Internet des objets) intégrant l'IA (Intelligence artificielle) et la communication sans fil longue portée.

Jean-Roch Lafleur

Directeur général
Signalisation Kalitec inc.

Présentation des biographies



Nicolas Saunier

Professeur titulaire
Département des génies civil, géologique et des mines
Polytechnique Montréal - professionnels

Nicolas Saunier est professeur titulaire au Département des génies civil, géologique et des mines de Polytechnique Montréal. Il est membre du CIRODD et du CIRRELT, co-directeur de son laboratoire sur les systèmes de transport intelligents, membre de la Chaire de recherche sur l'évaluation et la mise en œuvre de la durabilité en transport (Chaire MOBILITÉ), de l'Institut de valorisation des données (IVADO) et de la Table d'expertise Mobilité intelligente - STI de l'AQTr. Ses intérêts de recherche portent sur les transports intelligents, la sécurité routière et la science des données pour le transport.



Benjamin Charles

Expert sécurité routière et ferroviaire, inventeur du dispositif AMY
Régie autonome des transports parisiens (RATP)

Benjamin Charles est titulaire d'un diplôme d'ingénieur en génie civil et urbanisme et d'un diplôme universitaire en gestion des services urbains. Il a plus de 20 ans d'expérience dans le domaine du transport de voyageurs. Il a commencé sa carrière dans l'exploitation opérationnelle de services de transports urbains, interurbains et aéroportuaires avant de se consacrer au transport ferroviaire au sein de la RATP. Il a occupé différents postes liés à la sécurité de l'exploitation des modes métro, tramway, bus et RER. Il est l'inventeur de la solution innovante AMY destinée à protéger les piétons.



Martin Thibault

Vice-président régional Transports et développement urbain
Stantec Experts-conseils Itée

Martin Thibault compte 25 ans d'expérience en transport, tant au Québec qu'à l'échelle internationale. Il est à la tête d'une équipe de 600 employés œuvrant dans des domaines diversifiés : routes, ponts, aéroportuaire, portuaire, infrastructures urbaines, planification des transports, barrages, transport en commun, ferroviaire, eau, urbanisme et architecture de paysage. M. Thibault est passionné par le développement des réseaux de transport en commun ainsi que par les transports électriques et les véhicules automatisés et intelligents. Il siège également au conseil d'administration de l'Association québécoise des transports (AQTr) et est président du comité national PIARC-Québec de l'Association mondiale de la Route.



Élodie Deschaintres

Candidate au doctorat

Département des génies civil, géologique et des mines (CGM) - Transports
Polytechnique Montréal - étudiants

Titulaire d'un diplôme d'ingénieur français (ESTP Paris) et d'une maîtrise recherche en Génie civil - Transports (Polytechnique Montréal), Élodie Deschaintres est actuellement étudiante au doctorat (Polytechnique Montréal) sous la supervision des professeurs Catherine Morency (directrice) et Martin Trépanier (co-directeur). Elle est également récipiendaire de deux bourses d'excellence au doctorat (programmes FRQNT et IVADO). Ses recherches visent à modéliser les interactions entre les modes de transport par l'intégration de sources variées de données.



Jean-Roch Lafleur

Directeur général

Signalisation Kalitec inc.

Ingénieur diplômé et détenteur d'une maîtrise en génie électrique de l'Université de Sherbrooke, Jean-Roch Lafleur œuvre depuis plus de 20 ans au développement de systèmes électroniques et technologiques appliqués aux secteurs de l'aérospatial, de l'aéronautique, des télécommunications et du transport. De par son expertise de haut niveau, il a occupé des postes clés dans des organisations internationales reconnues, dont Liebherr Group, CMC Electronics et BusPatrol. Son arrivée au sein de Signalisation Kalitec inc. a pour objectif d'accélérer le développement de la technologie Dynamik et de positionner l'entreprise sur les marchés internationaux comme un joueur clé en signalisation routière intelligente.